



## نظریهٔ زبان‌ها و خودکاره‌ها ماشین تورینگ

محسن هوشمند  
دانشکده تکنولوژی اطلاعات و علم رایانه  
دانشگاه تحصیلات تکمیلی علوم پایه زنجان

# مقدمه

ماشین تورینگ «م ت»

▪ مدلی قوی تر

۱۹۳۶

شبه خم ولی با حافظه بدون محدودیت

شبه تر به رایانه همه منظوره

هر چند ماشین تورینگ نیز قادر نیست بعضی مسائل را حل کند!

▪ رایانه نیز

▪ محدودیت های نظری رایانش

استفاده از نواری نامتناهی به عنوان حافظه نامحدود

امکان حرکت نوک خواندن-نوشتن روی خانه ها به چپ یا راست

▪ نوار در ابتدا شامل رشته و بقیه جاها خالی

▪ تقسیم نوار به خانه هایی و هر خانه یک علامت در خود می گیرد.

▪ در صورت نیاز به ذخیره اطلاع، ذخیره روی نوار

▪ رد یا پذیرش رشته با رفتن به حالت پذیرش یا رد رخ می دهد

▪ گاهی اوقات به حالت پذیرش یا رد وارد نمی شود و برای همیشه کار می کند

# تفاوت «مت» و «خم»

ماشین تورینگ هم روی نوار می نویسد و هم می خواند  
نوک خواندن-نوشتن به هر دو طرف چپ و راست حرکت می کند  
نوار بی نهایت است  
پذیرنده زم، زمام، زوبم، زبم

# مثال

$\{w#w : w \in \{0,1\}^*\}$

$0 \rightarrow x, 1 \rightarrow y$

↙  
011000#011000↵

↙  
x11000#011000↵

↙  
x11000#x11000↵

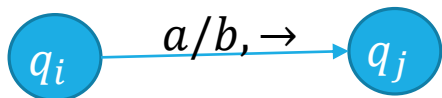
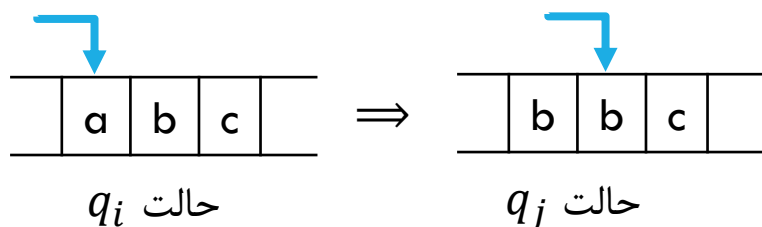
# تعریف ماشین تورینگ

$$\delta(q_i, a) = (q_j, b, \leftarrow)$$

دو ورودی

ماشین در حالت  $q_i$ ، نوک با خواندن  $a$ ، به حالت  $q_j$  می‌رود و  $b$  را جانشین  $a$  می‌کند و به سمت چپ حرکت می‌کند.

$$\delta(q_i, a) = (q_j, b, \rightarrow)$$



چندتایی  $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_n, q_p)$

$Q$ : مجموعه متناهی حالت‌ها

$\Sigma$ : مجموعه متناهی الفبای ورودی

$\Gamma$ : مجموعه متناهی الفبای نوار شامل علامت تهی و

$\delta$ : تابع انتقال  $\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{\rightarrow, \leftarrow\}$

$q_0$ : حالت آغاز

$q_n$ : همه حالات به جز حالت پذیرش

$q_p$ : حالت [یا حالات] پذیرش  $q_p \neq q_n$

نوک خواندن/نوشتن در هر حرکت یک علامت را می‌خواند

# مثال

$$Q = \{q_0, q_1\}, \Sigma = \{a, b\}, \Gamma = \{a, b, \cup\}, F = \{q_1\}$$

$$\delta(q_0, a) = (q_0, b, \rightarrow)$$

$$\delta(q_0, b) = (q_0, b, \rightarrow)$$

$$\delta(q_0, \cup) = (q_1, \cup, \leftarrow)$$

$$\begin{array}{ccccccc} \curvearrowright & & \curvearrowright & & & & \\ \downarrow & & \downarrow & & & & \\ q_0 a a \cup & \vdash & b q_0 a \cup & \vdash & b b q_0 \cup & \vdash & b q_1 b \cup \end{array}$$

# ماشین تورینگ استاندارد

توصیف آنی

$M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_n, q_p)$  ماشین تورینگ است. هر رشته  $a_1 a_2 \dots a_{k-1} q \ a_k a_{k+1} \dots a_n$  با  $q_1$   $Q$  و  $a_i \in \Gamma$  توصیف آنی باشد، آن گاه

▪ حرکت  $a_1 a_2 \dots a_{k-1} q \ a_k a_{k+1} \dots a_n \vdash a_1 a_2 \dots a_{k-1} b q_2 a_{k+1} \dots a_n$  ممکن است اگر و فقط اگر

$$\delta(q_1, a_k) = (q_2, b, \rightarrow)$$

▪ حرکت  $a_1 a_2 \dots a_{k-1} q \ a_k a_{k+1} \dots a_n \vdash a_1 a_2 \dots q_2 a_{k-1} b a_{k+1} \dots a_n$  ممکن است اگر و فقط اگر

$$\delta(q_1, a_k) = (q_2, b, \leftarrow)$$

حالت توقف

▪ ماشین  $M$  با شروع از وضعیت اولیه  $x_1 q_2 x_2 \xRightarrow{*} y_1 q_j y_2$  متوقف می شود، اگر به ازای هر  $a$  و  $q_j$ ،  $\delta(q_j, a)$  تعریف نشده باشد.

▪ رایانش (محاسبه) **computation**: دنباله ای از پیکربندی ها که به یک حالت توقف منجر می شود.

▪ حلقه بی پایان  $x_1 q_2 x_2 \xRightarrow{*} \infty$

# ماشین تورینگ استاندارد

## تعریف‌های متفاوت

ماشین تورینگ دارای نواری که از هر دو سر نامتناهی است؛ پس هر تعداد حرکت به چپ یا راست ممکن است.

ماشین تورینگ معین است؛ به دیگر سخن، به ازای هر پیکربندی حداکثر یک حرکت تعریف می‌شود.

ورودی یا خروجی خاصی ندارد. نوار دارای محتوای مشخص است که بخشی از آن را می‌توان ورودی در نظر گرفت. وقتی که ماشین متوقف می‌شود، بخشی یا تمام نوار خروجی به حساب می‌آید.

## توصیف آنی



# تعریف ماشین تورینگ پذیرنده زبان

Acceptor

رشته روی نوار نوشته می شود و نوک خواندن -نوشتن روی سمت چپ ترین حرف  $w$  قرار می گیرد و با شروع از وضع  $q_0$  اگر در حالت نهائی متوقف شود،  $w$  پذیرفته می شود.

$M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_n, q_p)$  ماشین تورینگ است. آن گاه زبانی که  $M$  می پذیرد به صورت زیر است:

$$L(M) = \{w \in \Sigma^+ : q_0 w \stackrel{*}{\Rightarrow} x_1 q_p x_2 ; x_1, x_2 \in \Gamma^*\}$$

اگر  $w$  عضو  $L(M)$  نباشد

۱- ماشین در حالتی غیر پایانی متوقف می شود

۲- ماشین در حلقه بی پایان می افتد و هرگز متوقف نمی شود.

# تعریف ماشین تورینگ پذیرنده زبان

دستوراتی محدود

کارهایی که قادر به انجام آنهاست

- نوشتن مجدد حرف فعلی
- تغییر حالت کنترل
- حرکت نوک خواندن/نوشتن

با این وجود بسیار قدرتمند

شروع از حالت اولیه و با مقداری اطلاع روی نوار،

- امکان بررسی و یا تغییر محتوای خانه‌ها به دفعات
- امکان به پایان رسیدن فرآیند با رسیدن به «حالت توقف»
- نمونه ماشینی حلقه بی پایان

# مثال

$a^n b^n, n \geq 1$

- $\Sigma = \{a, b\}$
- $\Gamma = \{a, b, o, x, \cup\}$
- $\delta(q_0, a) = (q_1, x, \rightarrow)$
- $\delta(q_1, a) = (q_1, a, \rightarrow)$
- $\delta(q_1, o) = (q_1, o, \rightarrow)$
- $\delta(q_1, b) = (q_2, o, \leftarrow)$
- $\delta(q_2, o) = (q_2, o, \leftarrow)$
- $\delta(q_2, a) = (q_2, a, \leftarrow)$
- $\delta(q_2, x) = (q_0, x, \rightarrow)$
- $\delta(q_0, o) = (q_3, o, \rightarrow)$
- $\delta(q_3, o) = (q_3, o, \rightarrow)$
- $\delta(q_3, \cup) = (q_{\text{پ}}, \cup, \rightarrow)$

# مثال

$$a^n b^n c^n, n \geq 1$$

شهود

مثال

$$a(a + b)^*$$

مثال

$aba^*b$

مثال

$$L = \{w: |w|\%2 = 0\}$$

# ترکیب ماشین‌های تورینگ جهت انجام کارهای پیچیده‌تر



# ماشین تورینگ – مبدل TRANSDUCER

تاکنون تمرکز صرفاً بر پذیرندگی زبان

مدل انتزاعی کامپیوتر دیجیتال

▪ هدف کامپیوتر تبدیل ورودی به خروجی

ورودی رایانش

▪ نشان‌های روی نوار در زمان آغاز،

خروجی رایانش

▪ آنچه در انتها روی نوار است

# ماشین تورینگ - مبدل - /د/امه

تعریف ماشین رایانش پذیر تورینگ (رایانش پذیر) Turing computable

تابع  $f$  با دامنه  $D$  که اگر ماشین تورینگ  $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_n, q_p)$  موجود باشد به طوری که

$$q_0 w \xRightarrow{*} q_p f(w)$$

تمامی توابع ریاضی

▪ رایانش پذیر تورینگ هستند

زبان برنامه نویسی رایانش پذیر تورینگ

▪ دارای قدرت یکسان

# مثال - جمع دو عدد طبیعی $X$ و $Y$

$x+y$

حل

ابتدا نوشتن اعداد به صورت دنباله‌ای از یک‌ها ( یا هر علامت دیگری صرفاً متمایز از جداساز)

▪ نمایش  $X=3$  به صورت ۱۱۱

▪ نمایش  $Y=4$  به صورت ۱۱۱۱

▪ طول رشته برابر مقدار  $x$  یا  $y$

دو عدد روی نوار قرار می‌دهیم

▪ ۱۱۱۰۱۱۱۱

▪ ۰ بین آنها به معنای جداکننده

$$q_0 w(x) 0 w(y) \vdash^* q_f w(x+y) 0$$

## مثال - جمع دو عدد طبیعی $X$ و $Y$ - ا/د/امه

$$M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{\text{ن}}, q_{\text{پ}})$$

$$Q = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_{\text{پ}}\}$$

$$\delta(q_0, 1) = (q_0, 1, \rightarrow)$$

$$\delta(q_0, 0) = (q_1, 1, \rightarrow)$$

$$\delta(q_1, 1) = (q_1, 1, \rightarrow)$$

$$\delta(q_1, \cup) = (q_2, \cup, \leftarrow)$$

$$\delta(q_2, 1) = (q_3, 0, \leftarrow)$$

$$\delta(q_3, 1) = (q_3, 1, \leftarrow)$$

$$\delta(q_3, \cup) = (q_{\text{پ}}, \cup, \rightarrow)$$

مثال - رونوشت رشته‌های شامل ۱

مثال - مقایسه دو عدد طبیعی

# مثال - ضرب دو عدد طبیعی $X$ و $Y$

$$x \times y$$

حل

ابتدا نوشتن اعداد به صورت دنباله‌ای از یک‌ها ( یا هر علامت دیگری صرفاً متمایز از جداساز)

▪ نمایش  $X=3$  به صورت ۱۱۱

▪ نمایش  $Y=4$  به صورت ۱۱۱۱

▪ طول رشته برابر مقدار  $x$  یا  $y$

دو عدد روی نوار قرار می‌دهیم

▪ 11101111

▪ 0 بین آنها به معنای جداکننده

# مثال - ضرب دو عدد طبیعی $X$ و $Y$

حل

نمایش به شیوه مثال جمع دو عدد

در انتهای عدد دوم افزودن علامت جداساز دیگر (مثلا 0) به جای علامت خالی

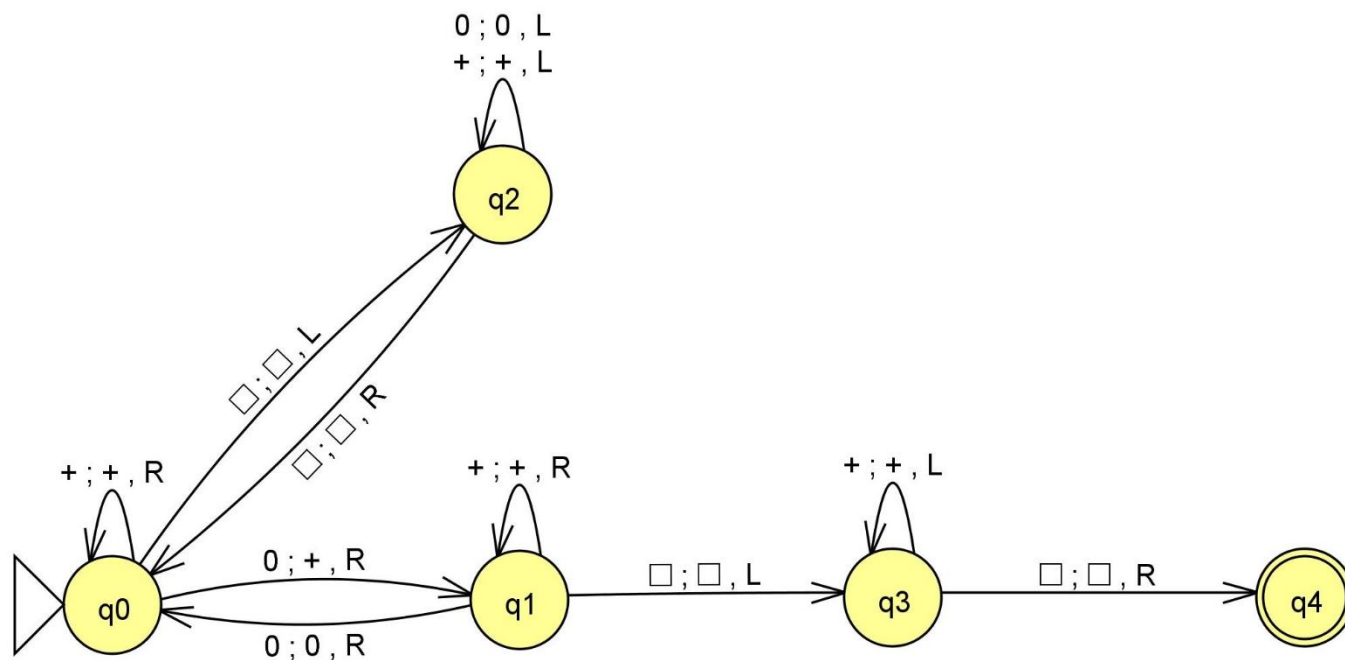




# مثال - تشخیص طول رشته توانی از دو

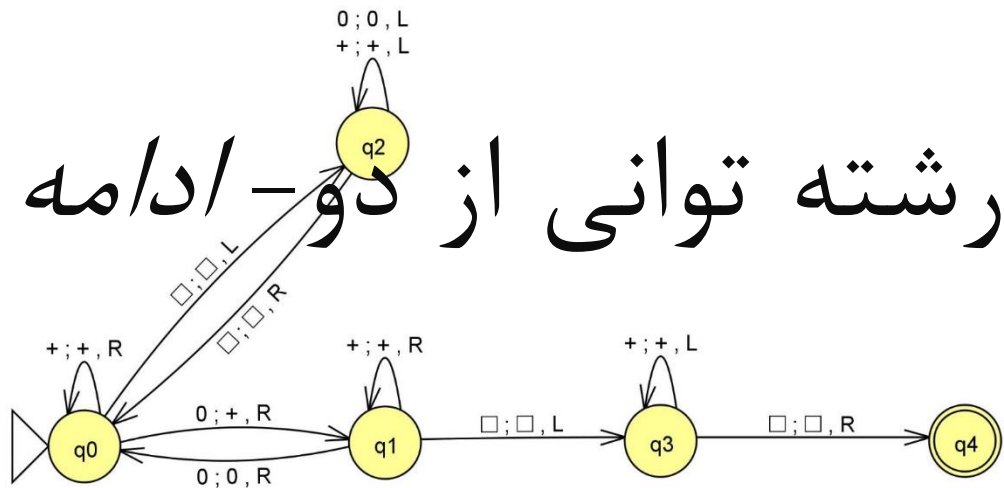
$$A = \{0^{2^n} : n \geq 0\}$$

حل



# مثال - تشخیص طول رشته توانی از دو-ادامه

حل  $A = \{0^{2^n} : n \geq 0\}$



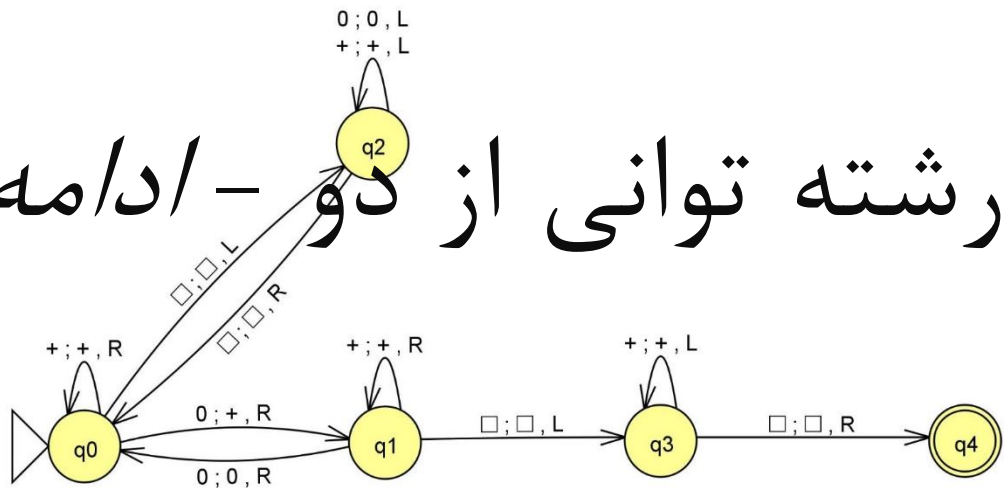
•  $q_0 0 \Rightarrow +q_1 \cup \Rightarrow q_3 + \Rightarrow q_3 \cup + \Rightarrow q_4 +$

•  $q_0 0000 \Rightarrow +q_1 000 \Rightarrow +0q_0 00 \Rightarrow +0 + q_1 0 \Rightarrow +0 + 0q_0 \cup \xrightarrow{*} q_2 + 0 + 0 \Rightarrow q_2 \cup + 0 + 0$   
 $\Rightarrow q_0 + 0 + 0 \Rightarrow +q_0 0 + 0 \Rightarrow ++q_1 + 0 \Rightarrow +++q_1 0 \Rightarrow +++0q_0 \cup \xrightarrow{*} \cup q_2 +++ + 0$   
 $\Rightarrow q_2 \cup +++ + 0 \Rightarrow q_0 +++ + 0 \xrightarrow{*} +++ + q_0 0 \Rightarrow +++ + q_0 0 \Rightarrow +++ + q_1 \cup \Rightarrow +++ + q_3 + \xrightarrow{*}$

$q_3 + + + + \Rightarrow q_3 \cup + + + + \Rightarrow q_4 + + + +$

# مثال - تشخیص طول رشته توانی از دو - ادامه

حل  $A = \{0^{2^n} : n \geq 0\}$



- $q_0 000000 \Rightarrow +q_1 000000 \Rightarrow +0q_0 00000 \Rightarrow +0 + q_1 0000 \Rightarrow +0 + 0q_0 00$   
 $\Rightarrow +0 + 0 + q_1 0 \Rightarrow +0 + 0 + 0q_0 \overset{*}{\Rightarrow} q_2 + 0 + 0 + 0 \Rightarrow q_2 \cup + 0 + 0$   
 $+ 0 \Rightarrow q_0 + 0 + 0 + 0 \Rightarrow +q_0 0 + 0 + 0 \Rightarrow ++q_1 + 0 + 0 \Rightarrow +++q_1 0$   
 $+ 0 \Rightarrow +++0q_0 + 0 \Rightarrow +++0 + q_0 0 \Rightarrow +++0 + +q_1 \cup \Rightarrow +$   
 $+ +0 + q_3 + \Rightarrow +++0q_3 + + \Rightarrow +++q_3 0 + +$

# تز چرچ-تورینگ

هر نوع رایانش که مکانیکی انجام پذیر باشد، با ماشین تورینگ نیز انجام پذیر است.

رایانش مکانیکی:

▪ رایانشی که اگر و فقط اگر با ماشین تورینگ انجام پذیرد.

# تعریف الگوریتم

تابع  $f: D \rightarrow R$ ، ماشین تورینگ  $M$  است که با داشتن ورودی  $d \in D$  روی نوار ماشین مذکور، در نهایت با پاسخ صحیح  $f(d) \in R$  روی نوار متوقف شود. به دیگر سخن

$$\forall d \in D: q_0 d \vdash_M^* q_p f(d), q_p \in F$$

# RECOGNIZABLE زبان تورینگ – تشخیص پذیر

در بعضی منابع زبان به طور بازگشتی شمارش پذیر

تعریف: زبانی که ماشین تورینگ آن را تشخیص دهد.

سه حالت در قبل رشته ورودی

- ورودی پذیرفته شود ( ماشین در حالت پذیرش متوقف خواهد شد)
- ورودی پذیرفته نشود ولی ماشین در حالت غیرپذیرش توقف کند
- ورودی پذیرفته شود و در زمان متناهی متوقف نشود.

# زبان تورینگ - تصمیم پذیر DECIDABLE

در بعضی منابع زبان بازگشتی

تعریف تصمیم گیری: ماشین روی تمام ورودی‌ها چه در صورت پذیرش چه در صورت رد کردن، متوقف خواهد شد.

تعریف زبان تورینگ-تصمیم پذیر:

▪ زبانی که ماشین تورینگ آن را تصمیم بگیرد.

دو حالت در قبل رشته ورودی

▪ ورودی پذیرفته شود ( ماشین در حالت پذیرش متوقف خواهد شد)

▪ ورودی پذیرفته نشود (ولی ماشین در حالت غیرپذیرش توقف کند)

▪ در بعضی منابع افزودن حالت رد و در صورت پذیرفته نشدن ماشین در حالت رد

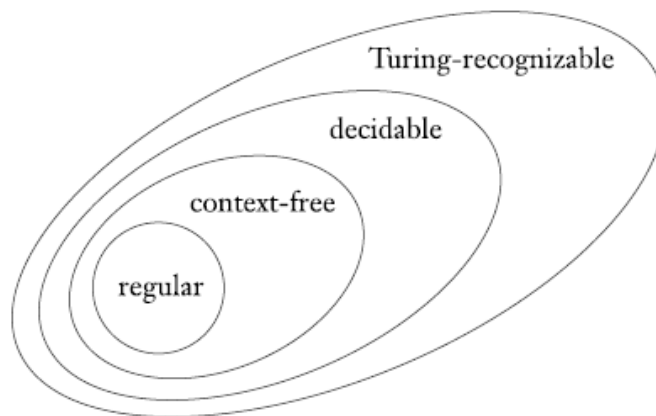


# زبان تورینگ - تصمیم‌پذیر در مقابل تورینگ - تشخیص‌پذیر

بعضی زبان‌ها تشخیص‌پذیرند ولی تصمیم‌ناپذیرند

قضیه: مسئله اینکه زبان مستقل از متنی رشته‌ای را تولید می‌کند، تصمیم‌پذیر است

قضیه: مسئله اینکه ماشین تورینگ یک رشته ورودی را می‌پذیرد یا نه، تشخیص‌پذیر است.



# انواع دیگر ماشین‌های تورینگ

صرفاً تعریف ماشین تورینگِ معینِ تک‌نواره نامحدود ( از اینجا به اختصار ماشین تورینگ )  
مدل‌های دیگر

همگی دارای قدرت یکسان با ماشین تورینگ ماشین تورینگ معرفی شده

# ماشین تورینگ با حالت ایست

همه چیز شبیه ماشین تورینگ به جز تابع انتقال

$$\delta: Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{\rightarrow, \leftarrow, \downarrow\}$$

دارای قدرت یکسان با ماشین با ماشین تورینگ

▪ اثبات؟

▪ جانشینی هر حالت ایست با دو حالت چپ و راست بدون تغییر حرف الفبا؟

# ماشین تورینگ با نوار نیمه متناهی

نوار از یک طرف گسترش می یابد

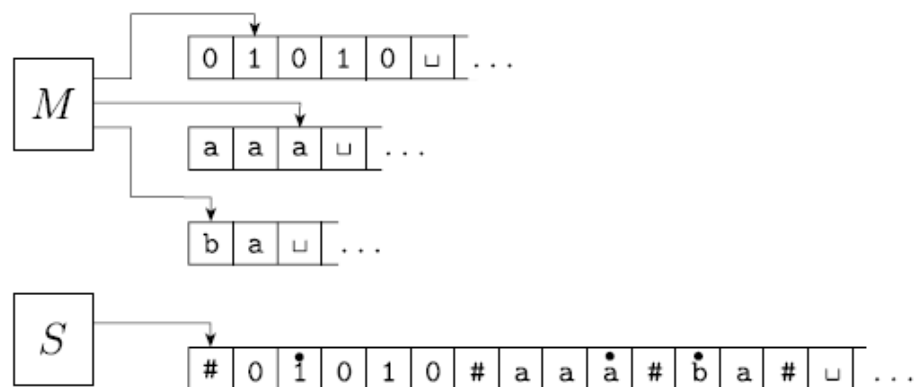
ماشین تورینگ با حافظه پیچیده تر

# ماشین تورینگ چند نواره

$$\delta: Q \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{\rightarrow, \leftarrow\}^k$$
$$\delta(q_i, a_1, \dots, a_k) = (q_j, b_1, \dots, b_k, \rightarrow, \leftarrow, \dots \rightarrow)$$

قضیه هر ماشین تورینگ چندنواره، ماشین تورینگ تک نواره متناظر دارد.

اثبات؟



# ماشین تورینگ نامعین

$$\delta: Q \times \Gamma \rightarrow 2^{Q \times \Gamma \times \{\rightarrow, \leftarrow\}}$$

قضیه هر ماشین تورینگ نامعین، ماشین تورینگ معین متناظر دارد.  
▪ اثبات؟ تخصیص تورینگ چند نواره که پیکربندی‌های مختلف را بتوان پیگیری کرد

# ماشين تورينگ جامع



# خودکاره کراندار خطی

ماشین تورینگ نامعین که الفبای آن دارای علائم آغاز و پایان است. به طوری که حرکت با دیدن علامت آغاز صرفاً به سمت راست و با علامت پایان صرفاً به سمت چپ است

به دیگر سخن محاسبات لازم نیاز به فضائی خارج از ورودی اولیه ندارد.

مثال  $a^n b^n c^n, n \geq 1$

قوی تر از خپ

# مسئله توقف

ماشین تورینگ رشته ورودی داده شده را می پذیرد یا خیر

$$ATM = \{(M,w) \mid \text{ماشین تورینگ } M \text{ رشته } w \text{ را می پذیرد}\}$$

تشخیص پذیر

# منابع

[سیپسرا]

[لینزا]

“